

Datenblatt „Round Table Motor“ RT120

Version 2.2

Ausgabe August 2019



RT Motor mit Hohlwelle

Die RT Baureihe sind Hohlwellen-Servomotoren mit Direktantrieb. Der Direktantrieb ist ein eisenloser „Torque Motor“ ohne magnetische Rastkräfte. Daraus resultieren sehr gute Gleichlaufeigenschaften auch bei langsamen Drehzahlen. Der hochauflösende Messencoder ist integriert und hat einen Nullimpuls pro Umdrehung für die Referenzierung. Die eingebauten Präzisionslager erfüllen höchste Genauigkeitsanforderung z.B. für kompakte Messtisch-Anwendungen. Genauso ist dieser RT Motor mit Hohlwelle geeignet als Drehachse für Handlingsaufgaben zusammen unseren LINAX® Linearmotor-Achsen. Die RT Hohlwellen-Servomotoren können direkt mit dem XENAX® Xvi Servocontroller angesteuert werden. Damit ist auch die Ankopplung an realtime Ethernet Bussysteme wie **EtherCAT, Profinet, Powerlink, EtherNet/IP** oder **CANopen** möglich.

Typenbezeichnung

RT-120-yyHzz

120 = Aussendurchmesser [mm]
 yy = Hohlwellendurchmesser [mm]
 zz = Motorhöhe [mm]

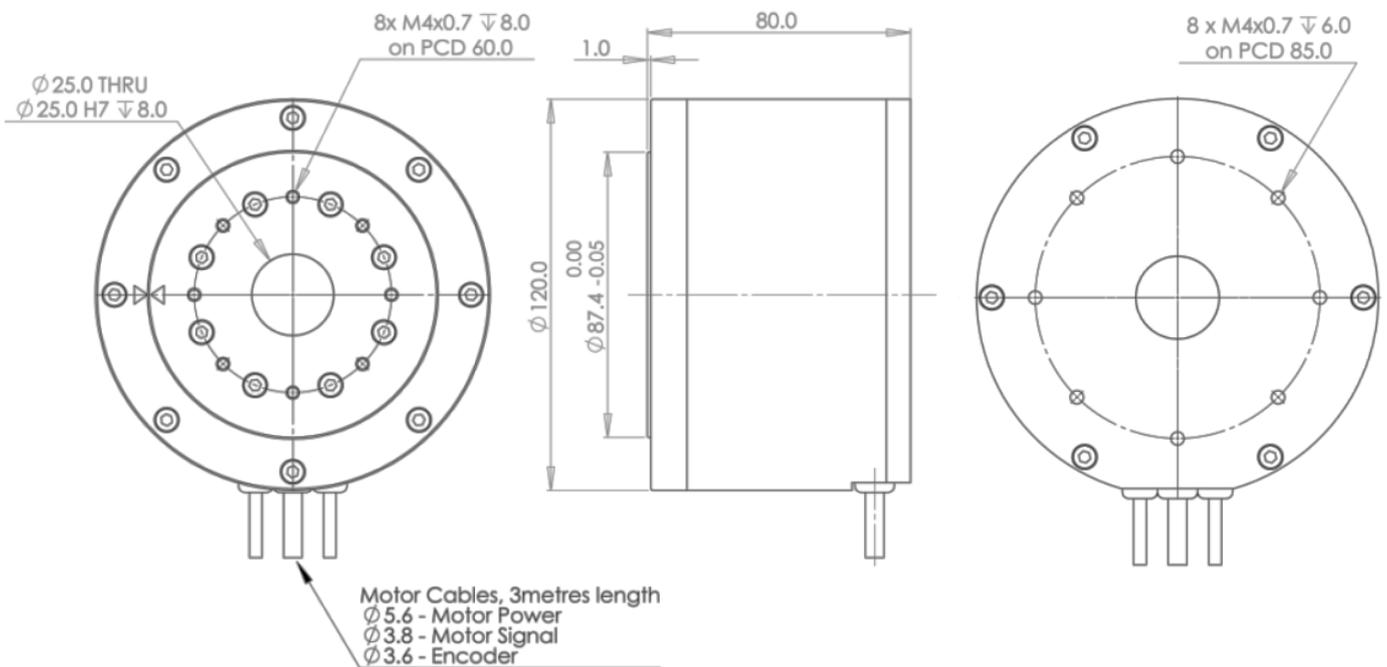


Spezifikationen

Bezeichnung	RT-120-25H80 Art. Nr. 113.07.12	RT-120-37H37 Art. Nr. 113.07.19
Drehmoment nominal	1.8 Nm	0.6 Nm
Max. Drehmoment	6.5 Nm	2.1 Nm
Max. Drehzahl (@48VDC)	955/min	400/min
Rotor Trägheit	1.078E-03 kgm ²	0.658E-03 kgm ²
Absolutgenauigkeit	60 arcsec	60 arcsec
Wiederholgenauigkeit	+/-3 arcsec	+/-3 arcsec
Encoder Auflösung	229'440 Inc/U	314'720 inc/U
Rundlauf radial	10 µm	5 µm
Rundlauf axial	15 µm	5 µm
Max. axiale Belastung	150 N	150 N
Max. Momentbelastung	10 Nm	14.7 Nm
Gewicht total	3.2 kg	2.0 kg

Abmessungen

RT-120-25H80



Jenny Science AG
Sandblatte 7a
CH-6026 Rain, Schweiz

Tel +41 (0) 41 455 44 55

www.jennyscience.ch
info@jennyscience.ch

Round_Table_Motor_RT120_D_V2.2.docx

© Copyright Jenny Science AG 2019